

УДК 621.385.6

# НЕКОТОРЫЕ ВОПРОСЫ ТЕОРИИ РЕЗИСТИВНОГО УСИЛИТЕЛЯ М-ТИПА

О.А. Кильдякова, А.А. Фунтов

Саратовский государственный университет им. Н.Г. Чернышевского

Представлены результаты исследования линейной теории двух моделей резистивного устройства М-типа.

Ключевые слова: Резистивный усилитель, М-тип, линейная теория.

#### Введение

В настоящее время одно из активно развиваемых направлений современной науки о колебаниях и волнах связано с исследованием особенностей взаимодействия электронных потоков с электромагнитными полями с акцентом на терагерцовый диапазон частот. В связи с этим начинается возвращение к некоторым забытым идеям, которые на фоне развития новых технологий могут быть воплощены в реальные приборы. К таким идеям относится возможность использования резистивного усилителя, на который сейчас вновь обратили внимание (на конгрессе IVEC-2015 был представлен доклад *Rowe T., Behdad N., Booske J. Metamaterial-Enhanced Resistive Wall Amplifiers*).

В СВЧ электронике резистивный усилитель О-типа был исследован в режиме слабого сигнала [1–3]. Преимущества этого прибора согласно [3]: отсутствие необходимости синхронизма между скоростью электронов и фазовой скоростью волны, высокие значения усиления, а также практически полное отсутствие обратной связи между выходом и входом, так как нет передачи энергии в направлении, противоположном движению пучка. Исследования резистивного усилителя М-типа, кроме краткого описания в обзоре [3], где указано, что в нём возможен малый уровень шума, не известны.

#### Постановка задачи

Рассмотрим следующую модель. Промодулированный бесконечно тонкий электронный поток магнетронного типа влетает в область, в которой ВЧ-поле отсутствует. Под этой областью будем понимать пространство между двумя плоскостями,



причем нижняя (рис. 1) имеет проводимость \_

$$jY = \frac{E_g}{E_g}$$

В общем случае проводимость может быть комплексной величиной. В

Рис. 1. Рассматриваемая модель данной работе рассматриваются случаи индуктивной  $Y = 1/(j\omega L)$ , емкостной  $Y = j\omega C$  и резистивной (Im Y = 0) проводимостей.

На входе в область, где ВЧ-поля нет, пучок в общем случае имеет продольное  $\tilde{x}$  и поперечное  $\tilde{y}$  смещения. Волны, которые могут распространяться ниже и выше пучка (области *1* и *2* на рис. 1, соответственно), имеют вид  $\bar{E} = \bar{E}(y) e^{j(\omega t - \beta x)}$ , с составляющими

$$\begin{cases} E_{x1,2}(y) = a_{1,2} \operatorname{sh} \beta y + b_{1,2} ch \beta y, \\ E_{y1,2}(y) = j a_{1,2} \operatorname{ch} \beta y + j b_{1,2} sh \beta y \end{cases}$$

Причем в l-й области  $y < y_0$  и  $E_x/E_y|_{y=0} = 1/(jY),$ а во 2-й области  $y > y_0$  и  $E_x|_{y=d} = 0.$ 

Условия разрыва нормальной составляющей напряженности поля пространственного заряда имеют вид

$$\begin{cases} E_{y2} - E_{y1} = -\frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} \frac{\partial \tilde{x}}{\partial x}, \\ E_{x2} - E_{x1} = -\frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} \frac{\partial \tilde{y}}{\partial x}, \end{cases}$$

где  $\sigma_0$  – поверхностная плотность заряда пучка,  $\varepsilon_0$  – диэлектрическая постоянная. Как и в [4], предположим, что

$$\begin{cases} E_{x\Pi 3} = \frac{E_{x1} + E_{x2}}{2}, \\ E_{y\Pi 3} = \frac{E_{y1} + E_{y2}}{2}. \end{cases}$$

Путем несложных преобразований получим

$$\begin{cases} E_{x\Pi 3} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} \left( -j \frac{(Y \operatorname{th} [\beta y_0] + 1) \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]}{Y (\operatorname{th} [\beta y_0] + \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]) + 1 + \operatorname{th} [\beta y_0] \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]} \frac{\partial \tilde{x}}{\partial x} - \frac{g_y}{2} \frac{\partial \tilde{y}}{\partial x} \right) \\ E_{y\Pi 3} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} \left( \frac{g_y}{2} \frac{\partial \tilde{x}}{\partial x} + j \frac{Y + \operatorname{th} [\beta y_0] + \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]) + 1 + \operatorname{th} [\beta y_0] \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]}{Y (\operatorname{th} [\beta y_0] + \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]) + 1 + \operatorname{th} [\beta y_0] \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]} \frac{\partial \tilde{y}}{\partial x} \right),$$
(1)

где

$$g_y = \frac{Y\left(\operatorname{th}\left[\beta\left(d-y_0\right)\right] - \operatorname{th}\left[\beta y_0\right]\right) - 1 + \operatorname{th}\left[\beta y_0\right]\operatorname{th}\left[\beta\left(d-y_0\right)\right]}{Y\left(\operatorname{th}\left[\beta y_0\right] + \operatorname{th}\left[\beta\left(d-y_0\right)\right]\right) + 1 + \operatorname{th}\left[\beta y_0\right]\operatorname{th}\left[\beta\left(d-y_0\right)\right]}$$

Нетрудно видеть, что, если нижняя плоскость будет металлической (то есть  $Y \to \infty$ ), то параметр  $g_y$ , характеризующий положение пучка между электродами, примет вид

$$g_y = \frac{\operatorname{th} \left[\beta \left(d - y_0\right)\right] - \operatorname{th} \left[\beta y_0\right]}{\operatorname{th} \left[\beta y_0\right] + \operatorname{th} \left[\beta \left(d - y_0\right)\right]} = g,$$
(2)

как в [4].

## Дисперсионное уравнение и исследование его корней

Из уравнений движения в адиабатическом приближении следует, что

$$\begin{cases} \frac{\partial \tilde{x}}{\partial t} + v_0 \frac{\partial \tilde{x}}{\partial x} = \frac{E_{y\Pi 3}}{B}, \\ \frac{\partial \tilde{y}}{\partial t} + v_0 \frac{\partial \tilde{y}}{\partial x} = -\frac{E_{x\Pi 3}}{B}, \end{cases}$$
(3)

где  $v_0$  – средняя скорость пучка, а B – индукция магнитного поля.

Полагая все величины пропорциональными  $e^{j(\omega t - \beta x)}$ , подставим выражение (1) в систему уравнений (3). Дисперсионное уравнение при этом имеет вид

$$\left(\omega - \beta v_0 + g_y \frac{\Omega_{n\pi}^2}{\omega_c}\right)^2 = -\left(\frac{\Omega_{n\pi}^2}{\omega_c}\right)^2 MN,\tag{4}$$

где 
$$MN = 4 \frac{(Y \operatorname{th} [\beta y_0] + 1) (Y + \operatorname{th} [\beta y_0]) \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]}{(Y (\operatorname{th} [\beta y_0] + \operatorname{th} [\beta (d - y_0)]) + 1 + \operatorname{th} [\beta y_0] \operatorname{th} [\beta (d - y_0)])^2}, \frac{\Omega_{n\pi}^2}{\omega_c} = \frac{\sigma_0 \beta}{2\varepsilon_0 B}$$

Следуя [4], рассматриваем классический режим работы приборов М-типа, в котором  $\beta \approx \beta_e = \omega/v_0$ . Корни дисперсионного уравнения запишутся в виде

$$\beta_{1,2} = \beta_e \left( 1 + \frac{\Omega_{\Pi\Pi}^2}{\omega_c \omega} \left( g_y \pm j \sqrt{MN} \right) \right).$$
(5)

При  $Y \to \infty \ g_y = g$  (согласно (2)) и

$$MN = 4 \frac{\operatorname{th} \left[\beta y_0\right] \operatorname{th} \left[\beta \left(d - y_0\right)\right]}{\left(\operatorname{th} \left[\beta y_0\right] + \operatorname{th} \left[\beta \left(d - y_0\right)\right]\right)^2},$$

а уравнение (4) переходит в уравнение (V.83) работы [4]

$$\left(\omega-\beta v_0\right)^2+2g\frac{\Omega_{\rm fin}^2}{\omega_c}\left(\omega-\beta v_0\right)+\left(\frac{\Omega_{\rm fin}^2}{\omega_c}\right)^2=0.$$

Исследуем корни дисперсионного уравнения (4). Рассмотрим сначала случай резистивной проводимости (Im[Y] = 0). Из рис. 2, *а* видно, что *MN* асимпто-



Рис. 2. Зависимость MN (сплошные) и  $g_y$  (пунктир) от  $\operatorname{Re}[Y]$  (*a*) при  $\beta_e d = 2\beta_e y_0 = 2.0$  и от  $\beta_e y_0$  (б) при  $\beta_e d = 2.0$ ,  $\operatorname{Re}[Y] = 3.0$  и  $Y \to \infty$ 



Рис. 3. Зависимость  $\operatorname{Re}(\beta/\beta_e)$  (*a*) и  $\operatorname{Im}(\beta/\beta_e)$  (*b*) от  $\operatorname{Im}[Y]$  при  $\beta_e d = 2\beta_e y_0 = 2.0$ . Сплошными линиями отмечены  $\operatorname{Re}[g_y]$  (*a*),  $\operatorname{Im}[g_y]$  (*b*); пунктирными –  $\operatorname{Im}\left[\sqrt{MN}\right]$  (*a*),  $\operatorname{Re}\left[\sqrt{MN}\right]$  (*b*); точками – минус  $\operatorname{Im}\left[\sqrt{MN}\right]$  (*a*); минус  $\operatorname{Re}\left[\sqrt{MN}\right]$  (*b*)

тически стремится к единице, а  $g_y$  – к нулю, причем они слабо зависят от Re[Y]. Рис. 2,  $\delta$  показывает, что изменение значения проводимости будет играть существенную роль, пока поток близок к резистивной плоскости.

Рассмотрим далее случай индуктивной ( $\operatorname{Re}[Y] = 0$ ;  $\operatorname{Im}[Y] < 0$ ) и емкостной ( $\operatorname{Re}[Y] = 0$ ;  $\operatorname{Im}[Y] > 0$ ) проводимостей. В случае комплексной проводимости действительная и мнимая части (5) имеют вид

$$\begin{cases} \operatorname{Re} \frac{\beta}{\beta_e} = 1 + \frac{\Omega_{\Pi\Pi}^2}{\omega_c \omega} \left( \operatorname{Re} \left[ g_y \right] \mp \operatorname{Im} \left[ \sqrt{MN} \right] \right), \\ \operatorname{Im} \frac{\beta}{\beta_e} = 1 + \frac{\Omega_{\Pi\Pi}^2}{\omega_c \omega} \left( \operatorname{Im} \left[ g_y \right] \pm \operatorname{Re} \left[ \sqrt{MN} \right] \right). \end{cases}$$

Нетрудно видеть (рис. 3), что наиболее значимый вклад в  $\operatorname{Re}(\beta/\beta_e)$  вносит величина  $g_y$ , а в  $\operatorname{Im}(\beta/\beta_e)$  – величина  $\sqrt{MN}$ . При этом в случае металлических стенок  $\operatorname{Re}(\beta/\beta_e)$  достигает нуля, а  $\operatorname{Im}(\beta/\beta_e)$  – единицы или минус единицы.

# Расчет коэффициентов усиления

Представим возмущения, распространяющиеся в рассматриваемой системе, в виде

$$\begin{cases} \tilde{x} = C_1 e^{-j\beta_1 x} + C_2 e^{-j\beta_2 x}, \\ \tilde{y} = C_3 e^{-j\beta_1 x} + C_4 e^{-j\beta_2 x}. \end{cases}$$

Используем начальные условия

$$\begin{cases} \tilde{x}(0) = \tilde{x}_0, \\ \frac{\partial \tilde{x}(0)}{\partial x} = 0 \end{cases} \quad \mathbf{H} \quad \begin{cases} \tilde{y}(0) = \tilde{y}_0, \\ \frac{\partial \tilde{y}(0)}{\partial x} = 0. \end{cases}$$

Тогда

$$\tilde{x}(x) = \frac{\tilde{x}_0}{\beta_1 - \beta_2} \left( -\beta_2 e^{-j\beta_1 x} + \beta_1 e^{-j\beta_2 x} \right).$$

Формула для  $\tilde{y}(x)$  будет выглядеть аналогично.

Полную поверхностную плотность тока будем искать в виде

$$i(x) = I_0 \left( j\theta \tilde{x} e^{j\beta_1 x} + \tilde{y} e^{j\beta_2 x} \right) = I_0 \frac{j\theta \tilde{x}_0 e^{j\beta_1 x} + \tilde{y}_0 e^{j\beta_2 x}}{\beta_1 - \beta_2} \left( -\beta_2 e^{-j\beta_1 x} + \beta_1 e^{-j\beta_2 x} \right),$$

где  $\theta = \omega \sigma_0 / I_0$ , а  $I_0$  – постоянная компонента поверхностной плотности тока пучка.

Зададим модуляцию тока, считая  $\tilde{x}_0$  и  $\tilde{y}_0$  вещественными. Тогда

$$\theta \tilde{x}_0 = \operatorname{Im} \frac{i\left(0\right)}{I_0} = \xi$$

И

$$\tilde{y}_0 = \operatorname{Re}\frac{i\left(0\right)}{I_0} = \psi,$$

где ξ и ψ – компоненты безразмерной начальной поверхностной плотности тока. Коэффициент усиления определяем в виде

$$G = 10 \lg \left| \frac{i(x)}{I_0} \right| = 10 \lg \left| \frac{j \xi e^{j\beta_1 x} + \psi e^{j\beta_2 x}}{\beta_1 - \beta_2} \left( -\beta_2 e^{-j\beta_1 x} + \beta_1 e^{-j\beta_2 x} \right) \right|.$$
(6)

Рассмотрим случай резистивной проводимости. На рис. 4 представлены зависимости G от положения пучка и безразмерной длины резистивной секции. Нетрудно видеть, что усиление слабо зависит от значения проводимости и имеет максимум при  $y_0 = d/2$ . В более общем случае зависимости аналогичны представленным на рис. 4, поэтому приводиться не будут.

Результаты исследования позволяют предположить, что в резистивном усилителе М-типа возможно усиление. Например, при ускоряющем потенциале 1 кВ, частоте сигнала 3 ГГц и проводимости  $5 \cdot 10^{-4}$  См при рассматриваемой высоте резистивной секции 2 мм и длине 20 мм усиление в данной модели составляет 22 дБ.



Рис. 4. Зависимость коэффициента усиления от положения пучка при  $\beta_e x = 20.0$ , Re[Y] = 101 (*a*) и от безразмерной длины пространства взаимодействия при  $\beta_e y_0 = 1.0$  (*б*).  $\beta_e d = 2.0$ ,  $\Omega_{nn}^2/\omega_{\omega} = 0.1$ ,  $\xi = \psi = 10^{-3}$ ; Re[Y] = 0.1 – сплошная линия и  $Y \to \infty$  – пунктир

# Случай верхней проводящей плоскости

$$\frac{jY = E_y/E_x}{2 \quad B \oplus } \qquad y = d$$
 санным образом, получим дисперсион-  
ное уравнение, аналогичное (4)  
$$\frac{1}{E_x = 0} \qquad y = 0 \qquad \left( \omega - \beta v_0 + g_y \frac{\Omega_{\Pi\Pi}^2}{\omega_c} \right)^2 = -\left( \frac{\Omega_{\Pi\Pi}^2}{\omega_c} \right)^2 MN,$$
(7)

Рис. 5. Вторая рассматриваемая модель

в котором

$$g_{y} = \frac{Y \left( \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] - \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] \right) - 1 + \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right]}{Y \left( \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] + \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] \right) - 1 - \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right]},$$
$$MN = 4 \frac{\left( Y \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] - 1 \right) \left( Y - \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] \right) \text{th} \left[ \beta y_{0} \right]}{\left( Y \left( \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] + \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] \right) - 1 - \text{th} \left[ \beta y_{0} \right] \text{th} \left[ \beta \left( d - y_{0} \right) \right] \right)^{2}}.$$

Рассмотрим корни (7) для случая резистивной проводимости.

Аналогично рис. 2, a, MN на рис. 6, a асимптотически стремится к единице, а  $g_y$  – к нулю, причем вблизи Y = 1 + 0j знаменатели в выражениях для MN и  $g_y$  обращаются в нуль.



Рис. 6. Зависимость MN (сплошные линии) и  $g_y$  (пунктир) от Re[Y] при  $\beta_e d = 2\beta_e y_0 = 2.0$  (*a*) и от  $\beta_e y_0$  при  $\beta_e d = 2.0$ , Re[Y] = 3.0 (*b*)



Рис. 7. Зависимость коэффициента усиления от безразмерной длины пространства взаимодействия при Y = 0.982 (*a*); Y = 1.0535 - 0.015j (*б*).  $\beta_e d = 2\beta_e y_0 = 2.0$ ,  $\Omega_{n\pi}^2/\omega_{\omega} = 0.1$ ,  $\xi = \psi = 10^{-3}$ 

Исследуем коэффициент усиления для этой модели, который будем находить по формуле, аналогичной (6). Вследствие определенной симметричности корней (5) и (7), рассмотрим лишь случаи с различным поведением систем.

Предположим, что в начале пространства взаимодействия вследствие шумовой модуляции  $i(x=0) = i_0$ , а в конце пространства взаимодействия потребуем, чтобы i(x = l) = 0. Тогда условия подавления (рис. 8) примут вид Y = 1.07 - 0.005j,  $\beta_e l = 20$ 



Рис. 8. Зависимость  $\lg[i/i_0]$  от безразмерной длины пространства взаимодействия в случае подавления при  $\beta_e d = 2\beta_e y_0 = 2.0, \ \Omega_{nn}^2/(\omega_c \omega) = 0.1,$ 

$$\begin{cases} j\xi + \psi = i_0, \\ j\xi e^{j\beta_1 l} + \psi e^{j\beta_2 l} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \xi = \frac{-ji_0}{1 - e^{j(\beta_1 - \beta_2)l}}, \\ \psi = \frac{-i_0 e^{j(\beta_1 - \beta_2)l}}{1 - e^{j(\beta_1 - \beta_2)l}} \end{cases}$$

В заключение данной работы можно сказать, что в резистивном устройстве Мтипа можно наблюдать высокие коэффициенты усиления, периодичность усиления по длине и подавление.

# Библиографический список

- 1. Birdsall C.K., Brewer G.R., Haeff A.V. The resistive-wall amplifier // Proceedings of the I.R.E. 1953. 41. P. 865.
- 2. Birdsall C.K., Whinnery J.R. Waves in an electron stream with general admittance walls // Journal of Applied Physics. 1953. Vol. 24, № 3.
- 3. Варнеке Р. Эволюция принципов действия современных электровакуумных приборов для СВЧ // Сборник статей «Миллиметровые и субмиллиметровые волны» / Под ред. Р.Г. Мириманова. М.: Издательство иностранной литературы, 1959.
- 4. Шевчик В.Н., Трубецков Д.И. Аналитические методы расчета в электронике СВЧ. М.: «Советское радио», 1970.

## References

- 1. Birdsall C.K., Brewer G.R., Haeff A.V. The resistive-wall amplifier // Proceedings of the I.R.E. 1953. Vol. 41. P. 865.
- 2. Birdsall C.K., Whinnery J.R. Waves in an electron stream with general admittance walls // Journal of Applied Physics. 1953. Vol. 24, № 3.
- 3. Warnecke R. Convegno di electronica etelevisione, Milano, 2, 706, 1954.
- 4. Shevchik V.N., Trubetskov D.I. Analytic methods of calculation in microwave electronic. M.: «Soviet radio», 1970. (In Russian).

Поступила в редакцию 3.07. 2015

# SOME QUESTIONS OF THE THEORY OF RESISTIVE WALL AMPLIFIER M-TYPE

O. A. Kildyakova, A. A. Funtov

Saratov State University

Results of researching linear theory of two models of resistive wall amplifier M-type are presented.

Keywords: Resistive wall amplifier, M-type, linear theory.



Кильдякова Оксана Александровна – родилась в г. Хвалынске Саратовской области (1993). Окончила общеобразовательную школу с серебряной медалью (2010), СГУ им. Н.Г. Чернышевского с красным дипломом (2015). Область научных интересов – теория турбулентности, теория СВЧ-приборов.

10012 Саратов, Астраханская, 83 Саратовский государственный университет им. Н.Г. Чернышевского E-mail: oksanakildyakova@yandex.ru.



Фунтов Александр Андреевич – родился в г. Балаково Саратовской области (1992). Окончил Саратовский государственный университет (2014). В настоящее время – аспирант кафедры электроники, колебаний и волн. Автор 5 научных публикаций. Область научных интересов – вакуумная СВЧ-электроника.

10012 Саратов, Астраханская, 83 Саратовский государственный университет им. Н.Г. Чернышевского E-mail: aafuntov@mail.ru